



DX-SMART

# DX-BT33

## 一主多从蓝牙模块

### 技术手册

版本：1.1

日期：2024-08-20





## 更新记录

| 版本   | 日期         | 说明      | 作者  |
|------|------------|---------|-----|
| V1.0 | 2024/06/26 | 初始版本    | SML |
| V1.1 | 2024/08/20 | 添加模块尺寸图 | SZY |

## 联系我们

深圳大夏龙雀科技有限公司

邮箱: [sales@szdx-smart.com](mailto:sales@szdx-smart.com)

电话: 0755-2997 8125

网址: [www.szdx-smart.com](http://www.szdx-smart.com)

地址: 深圳市宝安区航城街道航空路华丰智谷 A1 座 601



目录

|                               |        |
|-------------------------------|--------|
| 1. 模块介绍.....                  | - 5 -  |
| 1.1. 概述.....                  | - 5 -  |
| 1.2. 特点.....                  | - 5 -  |
| 1.3. 应用.....                  | - 5 -  |
| 1.4. 功能框图.....                | - 6 -  |
| 1.5. 基础参数.....                | - 6 -  |
| 2. 应用接口.....                  | - 7 -  |
| 2.1. 模块引脚定义.....              | - 7 -  |
| 2.2. 引脚定义说明.....              | - 8 -  |
| 2.3. 电源设计.....                | - 9 -  |
| 2.3.1. 电源接口.....              | - 9 -  |
| 2.3.2. 电源稳定性要求.....           | - 9 -  |
| 2.3.3. 电源断电要求.....            | - 10 - |
| 2.3.4. RST 复位脚说明.....         | - 10 - |
| 2.3.5. KEY 脚说明.....           | - 11 - |
| 2.4. 硬件物理接口.....              | - 12 - |
| 2.4.1. 通用数字 IO 口.....         | - 12 - |
| 2.4.2. UART 接口.....           | - 12 - |
| 2.4.3. I2C 接口.....            | - 12 - |
| 2.4.4. SPI 接口.....            | - 13 - |
| 2.4.5. 逐次逼近模数转换器 (SAADC)..... | - 14 - |
| 2.5. 参考连接电路.....              | - 15 - |
| 3. 电气特性和可靠性.....              | - 16 - |
| 3.1. 最大额定值.....               | - 16 - |
| 3.2. 工作和存储温度.....             | - 16 - |
| 3.3. 耗流.....                  | - 17 - |
| 3.4. 射频特性.....                | - 17 - |
| 3.5. 静电防护.....                | - 17 - |
| 4. 机械尺寸及布局建议.....             | - 18 - |
| 4.1. 模块机械尺.....               | - 18 - |
| 4.2. 推荐封装.....                | - 19 - |
| 4.3. 模块俯视图/底视图.....           | - 20 - |
| 4.4. 硬件设计布局建议.....            | - 20 - |
| 5. 储存、生产和包装.....              | - 21 - |
| 5.1. 存储条件.....                | - 21 - |
| 5.2. 模块烘烤处理.....              | - 22 - |
| 5.3. 回流焊.....                 | - 22 - |
| 5.4. 包装规格.....                | - 23 - |



### 表格索引

|                               |        |
|-------------------------------|--------|
| 表 1 : 基础参数表.....              | - 6 -  |
| 表 2 : 引脚定义说明表.....            | - 8 -  |
| 表 3 : 电源接口引脚定义表.....          | - 9 -  |
| 表 4 : RST 引脚定义表.....          | - 10 - |
| 表 5 : KEY 引脚定义表.....          | - 11 - |
| 表 6 : KEY 引脚功能定义表.....        | - 11 - |
| 表 7 : 绝对最大额定值表.....           | - 16 - |
| 表 8 : 工作电压表.....              | - 16 - |
| 表 9 : 工作和存储温度表.....           | - 16 - |
| 表 10 : 功耗表.....               | - 17 - |
| 表 11 : 射频特性表.....             | - 17 - |
| 表 12 : 模块引脚的 ESD 耐受电压情况表..... | - 18 - |
| 表 13 : 推荐的回流焊温度.....          | - 23 - |

### 图片索引

|                           |        |
|---------------------------|--------|
| 图 1 : 功能框图.....           | - 6 -  |
| 图 2 : 模块引脚定义.....         | - 7 -  |
| 图 3 : 突发传输电源要求.....       | - 9 -  |
| 图 4 : 供电参考电路.....         | - 9 -  |
| 图 5 : 复位参考电路.....         | - 10 - |
| 图 6 : 按键复位参考电路.....       | - 10 - |
| 图 7 : 开集驱动唤醒参考电路.....     | - 11 - |
| 图 8 : 按键复位参考电路.....       | - 11 - |
| 图 9 : IIC 通信时序图.....      | - 13 - |
| 图 10 : SPI 主控.....        | - 13 - |
| 图 11 : SPI 主时序图.....      | - 14 - |
| 图 12 : 典型应用电路.....        | - 15 - |
| 图 13 : 串口电平转换参考电路.....    | - 15 - |
| 图 14 : 模块正视及侧视尺寸图.....    | - 18 - |
| 图 15 : 模块底视尺寸图.....       | - 19 - |
| 图 16 : 建议封装尺寸图.....       | - 19 - |
| 图 17 : 模块俯视图和底视图.....     | - 20 - |
| 图 18 : 模块摆放参考位置.....      | - 21 - |
| 图 19 : 推荐的回流焊温度曲线.....    | - 22 - |
| 图 20 : 载带尺寸 (单位: 毫米)..... | - 23 - |
| 图 21 : 卷盘尺寸 (单位: 毫米)..... | - 24 - |
| 图 22 : 卷带方向.....          | - 24 - |



# 1. 模块介绍

## 1.1. 概述

DX-BT33 蓝牙模块是深圳大夏龙雀科技有限公司为智能无线数据传输打造，采用 NORDIC nRF52833 芯片，芯片架构为 ARM Cortex -M4，主频为 64 MHz，遵循蓝牙 BLE 5.1 协议规范。支持 AT 指令，用户可根据需要更改串口波特率、设备名称等参数，使用灵活。本模块支持 UART、SPI、I2C 等接口，支持 IO 口控制、ADC 采集，具有成本低、功耗低、接收灵敏度高等优点，只需配备少许的外围元器件就能实现其强大功能，并可根据客户需求定制开发各种项目。

## 1.2. 特点

蓝牙：

- 蓝牙 BLE 5.1 协议

核心和内存：

- 512 kB flash and 128 kB RAM
- 支持 2 Mbps, 1 Mbps, 500 kbps, and 125 kbps
- ARM Cortex -M4，主频为 64 MHz

外设接口：

- 支持 ADC, UART, IIC, SPI, GPIO 硬件接口

模块参数：

- 电压范围：2.8~3.6V(典型值：3.3 V)
- 最多可连接 8 个从模块
- 连接一个从模块可视距离：233.4m
- 连接八个从模块可视距离：84.6m
- 可选择板载天线或外接天线
- 工作温度：-40~+105 °C

## 1.3. 应用

- 高级计算机鼠标/键盘/多点触控触摸板
- 健康/健身传感器和监控设备
- 支持无线支付的设备

- 智能家居传感器和控制器
- 工业 IoT 传感器和控制器
- 遥控器
- 游戏控制器

## 1.4. 功能框图

下图为 DX-BT33 蓝牙模块的功能框图，阐述了其如下主要功能：

- 电源部分
- 基带部分
- 存储器
- 射频部分
- 外围接口

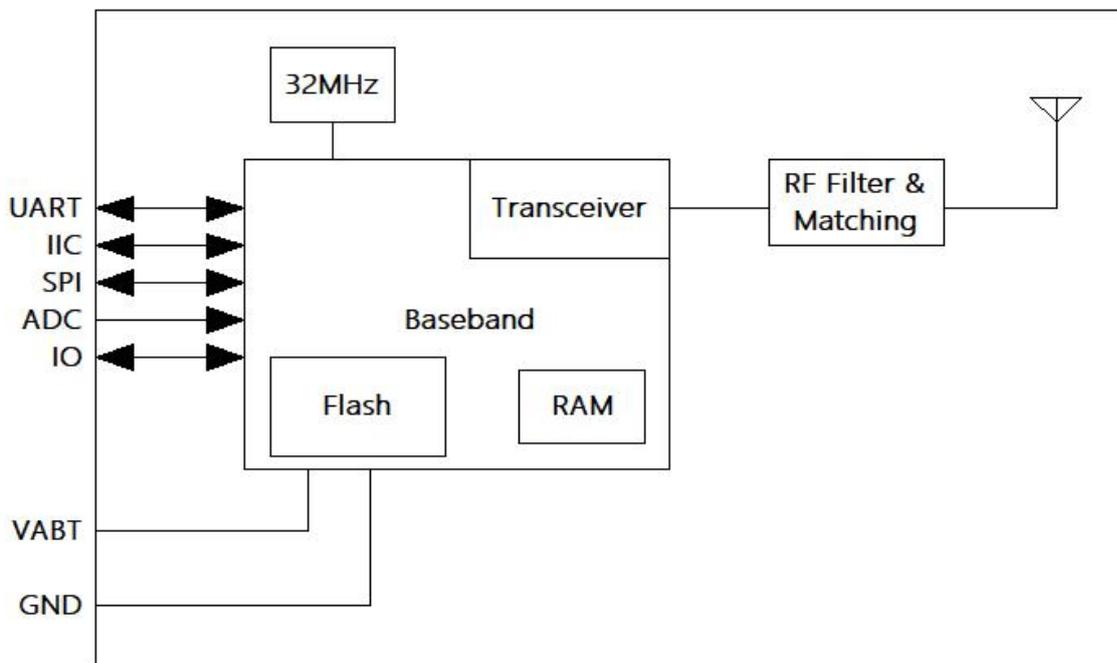


图 1：功能框图

## 1.5. 基础参数

表 1：基础参数表

| 参数名称 | 详情       | 参数名称 | 详情      |
|------|----------|------|---------|
| 芯片型号 | nRF52833 | 模块型号 | DX-BT33 |

|        |                      |       |                               |
|--------|----------------------|-------|-------------------------------|
| 蓝牙规格   | BLE 5.1              | 模块尺寸  | 26.6(L) x 13.0(W) x 0.8(H) mm |
| 工作电压   | 3.3V                 | 工作电流  | 20mA                          |
| 协议     | GATT, ATT, GAP       | MTU 值 | 244 字节                        |
| 灵敏度    | -96dBm@0.1%BER       | 发射功率  | 22dBm                         |
| 调制方式   | GFSK                 | 频段    | 2.402GHz -2.480GHz ISM band   |
| 射频输入阻抗 | 50Ω                  | 跳频和频道 | 1600hops/s 2MHz 空间 40 频道      |
| 天线接口   | 板载天线/外接天线 (可选)       | 硬件接口  | UART, I2C, SPI, GPIO          |
| 工作温度   | MIN:-40℃ - MAX:+105℃ | 湿度    | 10%-95% 非冷凝                   |

## 2. 应用接口

### 2.1. 模块引脚定义

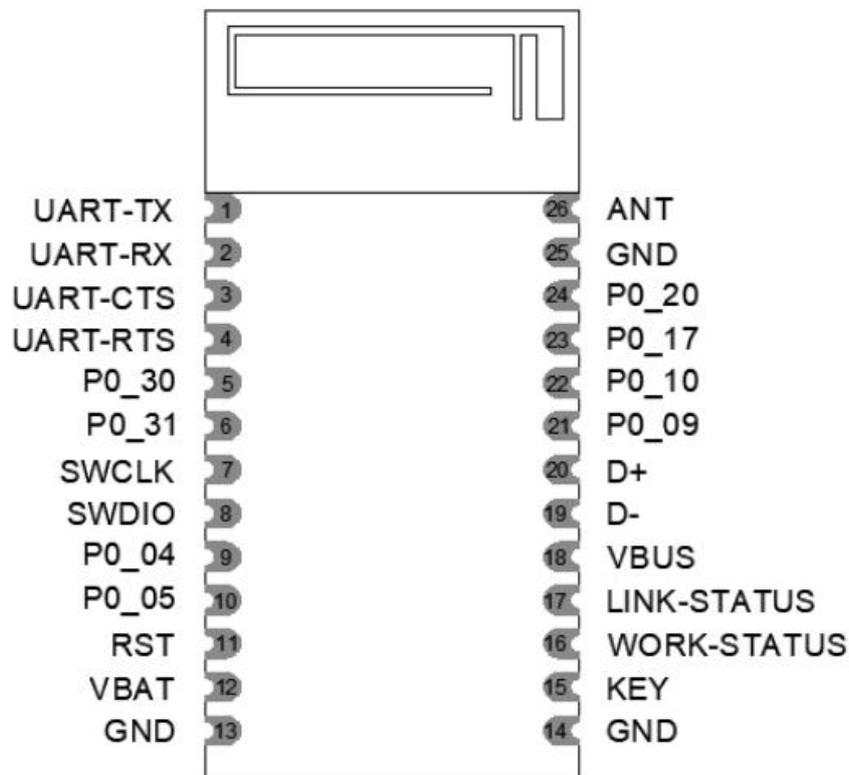


图 2：模块引脚定义



## 2.2. 引脚定义说明

表 2: 引脚定义说明表

| 引脚序号                     | 引脚名称  | 引脚功能             | 说明   |
|--------------------------|---|------------------|--|
| 1                        | UART-TX   | 串口数据输出           | -  |
| 2                        | UART-RX   | 串口数据输入           | -  |
| 3                        | UART-CTS  | UART 清除发送, 低电平有效 | -  |
| 4                        | UART-RTS  | UART 请求发送, 低电平有效 | -  |
| 5/6/9/10/21/<br>22/23/24 | P0_30/P0_31/P0_04/<br>P0_05/P0_09/P0_10/<br>P0_17/P0_20 | I/O              | 可编程输入/输出脚  |
| 7                        | SWCLK   | 调试时钟口            | 可编程输入/输出脚  |
| 8                        | SWDIO   | 调试数据口            | 可编程输入/输出脚  |
| 11                       | RST   | 复位               | -  |
| 12                       | VBAT  | 电源输入引脚           | 3.3V(典型值)  |
| 13/14/25                 | GND   | 电源地              | -  |
| 15                       | KEY   | 断开连接             | 详情请参考 2.3.5  |
|                          |   | 恢复出厂设置           | 详情请参考 2.3.5  |
| 16                       | WORK-STATUS   | 模块工作状态输出脚        | 搜索及连接中: 300ms 高 300ms 低<br>连接状态: 一直为高  |
| 17                       | LINK-STATUS   | 蓝牙连接状态脚          | 未连接状态: 输出低电平<br>连接状态: 200ms 高电平 200ms 低电<br>平, 高低电平变化 N 次后输出 1s 低电<br>平(N 为连接蓝牙个数) |
| 18                       | VBUS  | USB 电源输入引脚       | 5V(典型值)  |
| 19                       | D-  | USB D-           | -  |
| 20                       | D+  | USB D+           | -  |
| 26                       | ANT   | 天线               | -  |

## 2.3. 电源设计

### 2.3.1. 电源接口

表 3: 电源接口引脚定义表

| 引脚名  | 引脚号      | 描述   | 最小值 | 典型值 | 最大值 | 单位 |
|------|----------|------|-----|-----|-----|----|
| VBAT | 12       | 模块电源 | 2.8 | 3.3 | 3.6 | V  |
| GND  | 13/14/25 | 地    | -   | 0   | -   | V  |

### 2.3.2. 电源稳定性要求

DX-BT33 的供电范围为 2.8~3.6V，需要确保输入电压不低于 2.8V。下图是在射频突发传输时 VBAT 电压跌落情况。

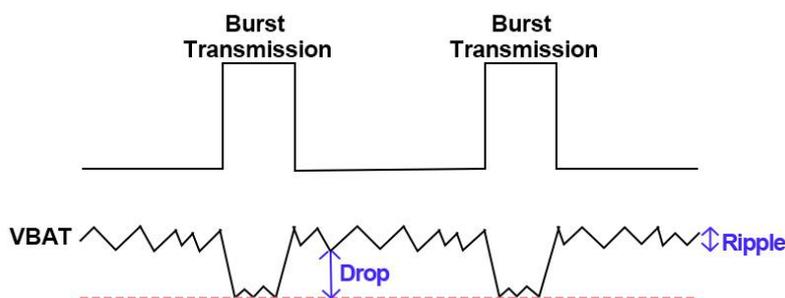


图 3: 突发传输电源要求

为了减少电压跌落，建议给 VBAT 预留 2 个(22uF、0.1uF)具有最佳 ESR 性能的片式多层陶瓷电容 (MLCC)，且电容靠近 VBAT 引脚放置。参考电路如下：

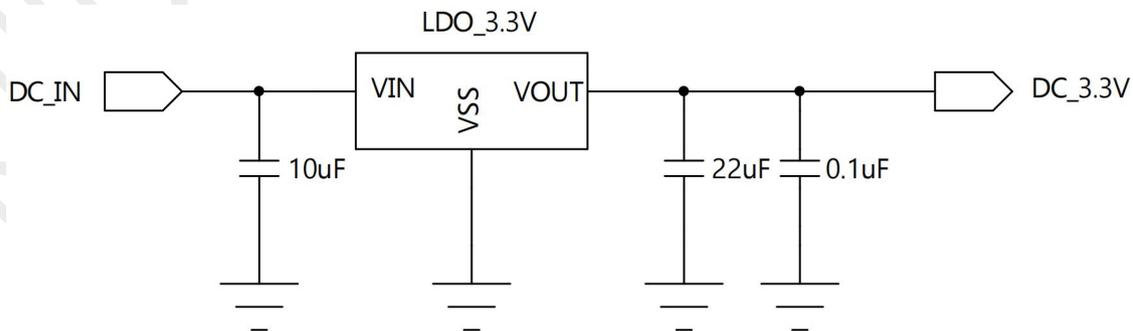


图 4: 供电参考电路

### 2.3.3. 电源断电要求

由于本模块的芯片工作电流非常低，当断开电源时，外围 MCU 的 IO 口若有微弱的电流供给模块，此时模块容易处于异常工作的状态，所以断开模块电源后，MCU 与模块连接的所有 IO 口都必须配置为下拉。

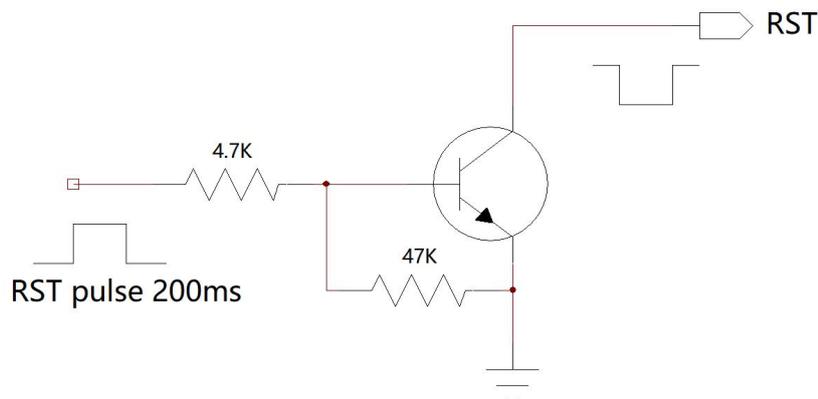
### 2.3.4. RST 复位脚说明

**表 4: RST 引脚定义表**

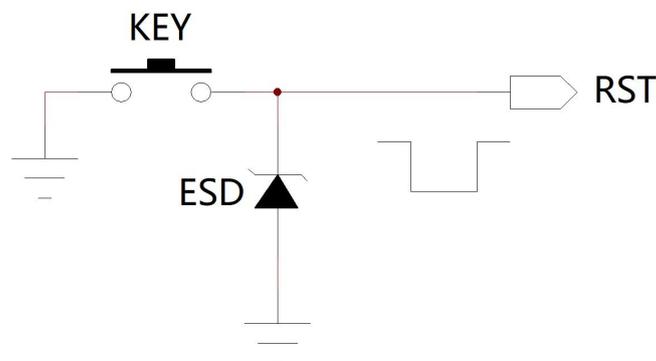
| 引脚名 | 引脚号 | I/O | 描述   | 备注             |
|-----|-----|-----|------|----------------|
| RST | 11  | DI  | 模块复位 | 低电平有效<br>不用则悬空 |

#### 备注

RST 信号对干扰比较敏感，因此建议走线应尽量地短，且需包地处理。



**图 5: 复位参考电路**



**图 6: 按键复位参考电路**

### 2.3.5. KEY 脚说明

表 5: KEY 引脚定义表

| 引脚名 | 引脚号 | I/O | 描述 | 备注 |
|-----|-----|-----|----|----|
| KEY | 15  | DI  |    |    |

表 6: KEY 引脚功能定义表

| 模块状态 | 操作方法                  | 结果     |
|------|-----------------------|--------|
| 连接状态 | 拉低 KEY 引脚至少 200ms 后释放 | 断开连接   |
| 待机状态 | 拉低 KEY 引脚至少 200ms 后释放 | 恢复默认设置 |

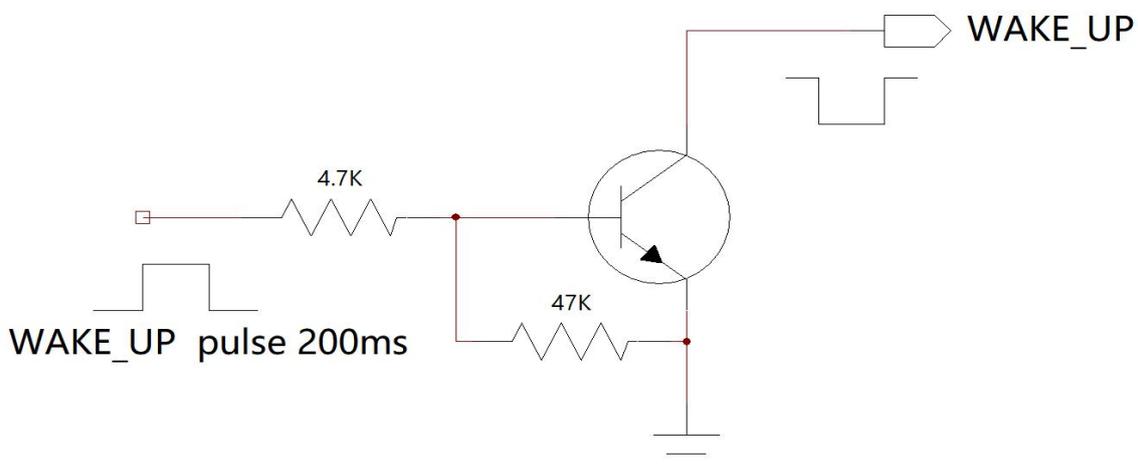


图 7: 开集驱动唤醒参考电路

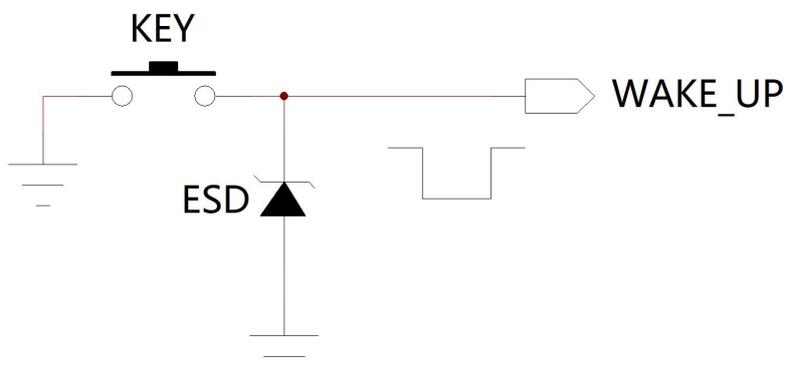


图 8: 按键复位参考电路

## 2.4. 硬件物理接口

### 2.4.1. 通用数字 IO 口

模块中定义了 8 个通用数字 IO 口。所有这些 IO 口都可以通过软件进行配置，实现各种功能，如按钮控制、LED 驱动或主控制器的中断信号等。不使用时保持悬空。

### 2.4.2. UART 接口

UART 实现了对以下特性的支持:

- 全双工操作
- 自动流量控制

UART 直接使用 TXD 和 RXD 寄存器来发送和接收数据。UART 使用一个停止位。

注意：外部晶体振荡器必须启用，以获得足够的时钟精度，以稳定通信。

四个信号引脚用于实现 UART 功能。当 DX-BT33 连接到另一个数字设备时，UART\_RX 和 UART\_TX 在两个设备之间传输数据。其余两个引脚 UART\_CTS 和 UART\_RTS 可用于实现 RS232 硬件流控制，且均为低电平有效，即低电平时允许传输，高电平时停止传输。

**可能的 UART 设置**

| 参数     | 可能值          |                                |
|--------|--------------|--------------------------------|
| 波特率    | 最低限度         | 1200baud ( $\leq 1\%$ Error)   |
|        | 标准           | 9600baud ( $\leq 1\%$ Error)   |
|        | 最大           | 115200baud ( $\leq 1\%$ Error) |
| 流量控制   | RTS/CTS, 或者无 |                                |
| 奇偶校验   | 无, 奇或偶       |                                |
| 停止位的数量 | 1/2          |                                |
| 每通道的位数 | 8            |                                |

### 2.4.3. I2C 接口

- 由串行数据线(SDA)和串行时钟(SCL)组成的二线 I2C 串行接口

- 支持两种速度

标准模式 0-100Kbit/s

快速模式 ≤400Kbit/s

- 32 个位置的发送与接收 FIFO 深度 (32x8-bit Rx 和 32x 10-bit Tx)
- 支持 7 位和 10 位寻址模式以及常规呼叫寻址模式。

I2C 接口是内部电路, 允许与外部 I2C 接口进行通信, 外部 I2C 接口是行业标准的两线串行接口, 用于连接外部硬件。这两条串行线称为串行数据线(SDA) 和串行时钟线(SCL)。I2C 模块提供两种数据传输速率: 标准模式下为 100kHz、快速模式下为 400kHz。I2C 模块还具有仲裁检测功能, 以防止多个主机尝试同时将数据传输到 I2C 总线的情况。

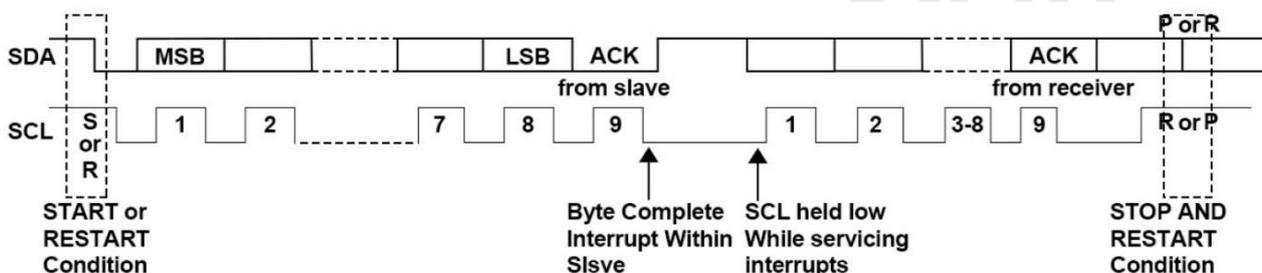


图 9: IIC 通信时序图

#### 2.4.4. SPI 接口

SPI 主机提供了一个简单的 CPU 接口, 其中包括用于发送数据的 TXD 寄存器和用于接收数据的 RXD 寄存器。RXD-1 和 TXD+1 分别是 RXD 和 TXD 的双缓冲版本。

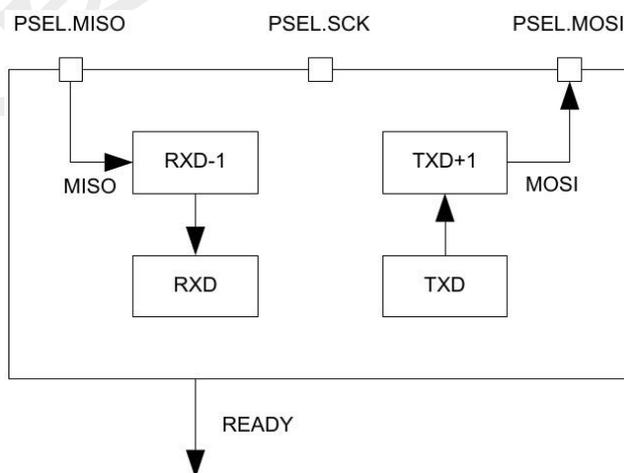


图 10: SPI 主控



TXD 和 RXD 寄存器是双缓冲的，以便在一定程度上允许不间断的数据流进出 SPI 主机。

SPI 主控不直接实现对芯片选择的支持。因此，CPU 必须使用可用的 GPIO 来选择正确的从站，并独立于 SPI 主站进行控制。SPI 主机支持 SPI 模式 0~3。

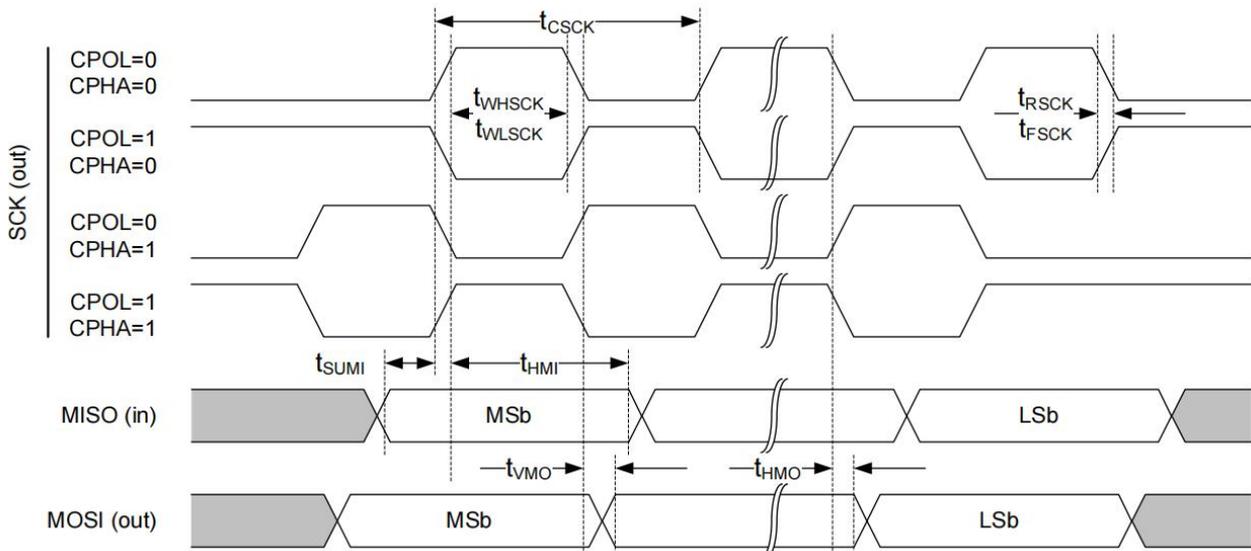


图 11: SPI 主时序图

#### 2.4.5. 逐次逼近模数转换器 (SAADC)

SAADC 是一种差分逐次逼近寄存器(SAR)模数转换器。它支持多达 8 个外部模拟输入通道。

以下是 SAADC 的主要特点：

- 多输入通道  
每个通道可以使用引脚 AIN0 到 AIN7, VDD 引脚或 VDDH 引脚作为输入  
8 个通道用于单端输入，4 个通道用于差分输入
- 全量程输入范围
- 每个通道的单独参考选择  
VDD  
内部参考
- 连续采样
- 输出样本自动写入 RAM 使用 EasyDMA
- 样本存储为 16 位 2 的补码值
- 8/10/12 位分辨率，14 位分辨率带过采样

## 2.5. 参考连接电路

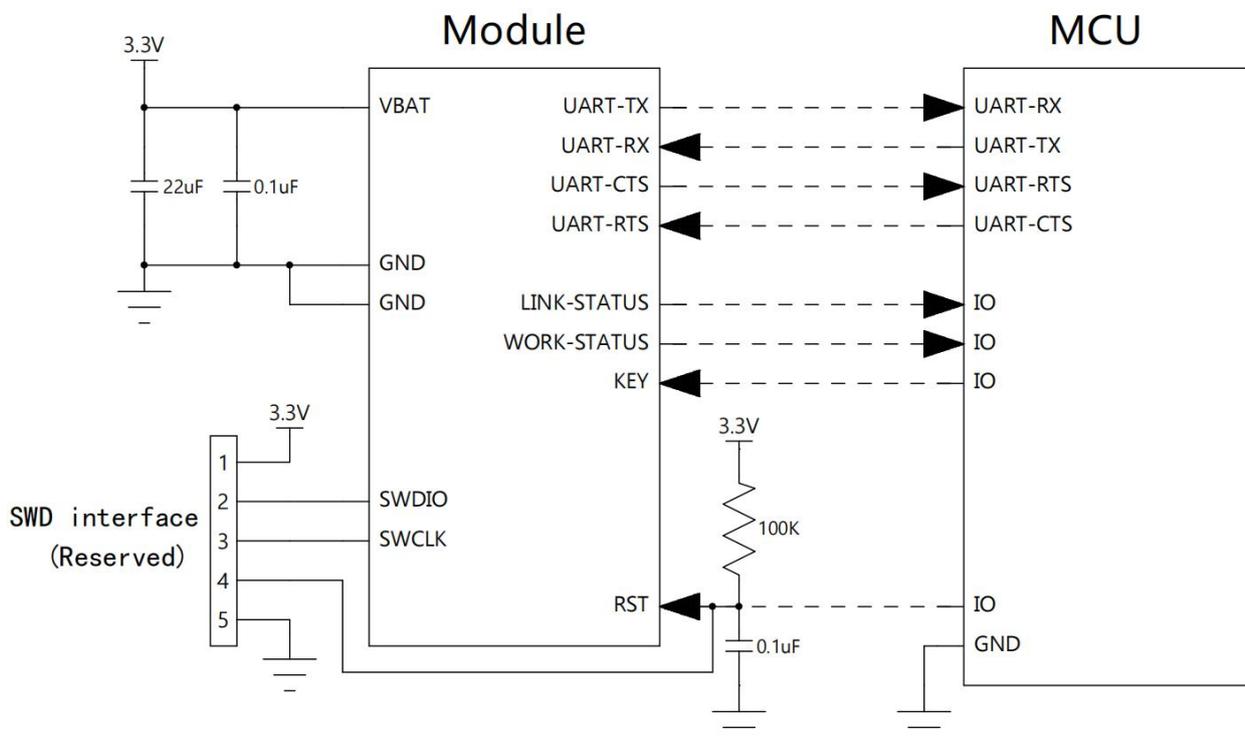


图 12: 典型应用电路

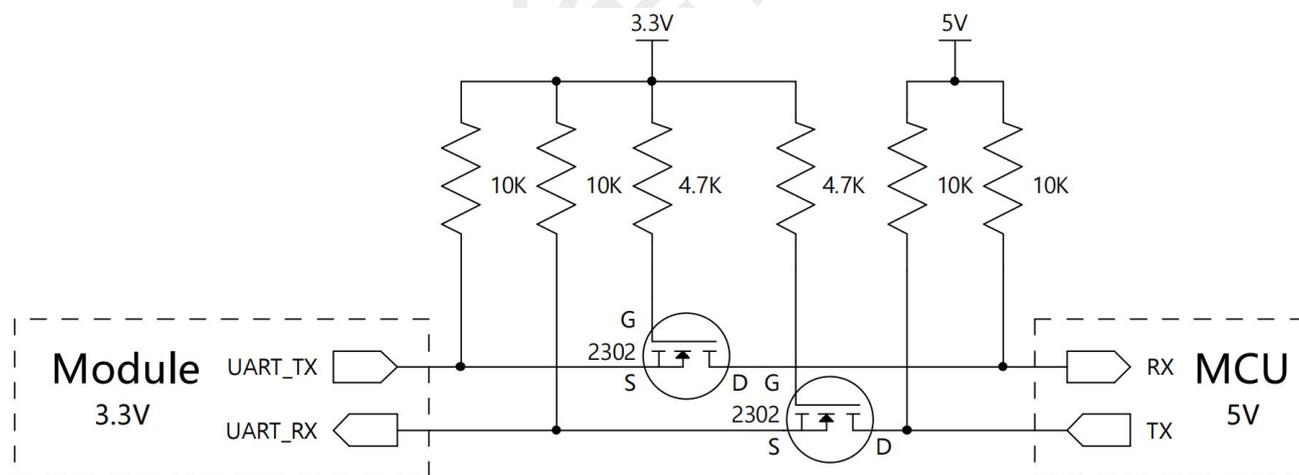


图 13: 串口电平转换参考电路



## 3. 电气特性和可靠性

### 3.1. 最大额定值

下面列出模块的数字和模拟引脚上电源电压和电压的绝对最大额定值。超过这些值会造成永久性损坏。平均 GPIO 引脚输出电流定义为在 100ms 周期内流过任何一个相应引脚的平均电流值。总平均 GPIO 引脚输出电流被定义为在 100ms 周期内流过所有相应引脚的平均电流值。最大输出电流被定义为流经任何一个相应引脚的峰值电流值。

表 7: 绝对最大额定值表

| 绝对最大额定值                    |      |      |    |
|----------------------------|------|------|----|
| 参数                         | 最小值  | 最大值  | 单位 |
| $V_{IN-}$ I/O 电源电压 (VDDIO) | -0.3 | +3.6 | V  |
| $V_{IN-}$ 模拟数字电源/电压 (VDD)  | -0.3 | +3.6 | V  |

表 8: 工作电压表

| 工作电压                         |     |     |     |    |
|------------------------------|-----|-----|-----|----|
| 参数                           | 最小值 | 典型  | 最大值 | 单位 |
| $V_{IN-}$ 核心供电电压 (VDD)       | 2.8 | 3.3 | 3.6 | V  |
| $V_{IN-}$ I/O 口电源/电压 (VDDIO) | 2.8 | 3.3 | 3.6 | V  |

### 3.2. 工作和存储温度

表 9: 工作和存储温度表

| 参数     | 最小值 | 典型 | 最大值 | 单位 |
|--------|-----|----|-----|----|
| 正常工作温度 | -40 | -  | 105 | °C |
| 存储温度   | -40 | -  | 125 | °C |



### 3.3. 耗流

表 10: 功耗表

| 模式   | 状态        | 电流    | Unit |
|------|-----------|-------|------|
| 工作模式 | 待机        | 834.6 | uA   |
|      | 连接 1 个从模块 | 2.44  | mA   |
|      | 连接 2 个从模块 | 4.01  | mA   |
|      | 连接 3 个从模块 | 4.01  | mA   |
|      | 连接 4 个从模块 | 4.06  | mA   |
|      | 连接 5 个从模块 | 4.87  | mA   |
|      | 连接 6 个从模块 | 4.59  | mA   |
|      | 连接 7 个从模块 | 4.58  | mA   |
|      | 连接 8 个从模块 | 4.1   | mA   |
| 数据透传 | 连接 1 个从模块 | 6.06  | mA   |
|      | 连接 2 个从模块 | 10.66 | mA   |
|      | 连接 3 个从模块 | 13.48 | mA   |
|      | 连接 4 个从模块 | 16.4  | mA   |
|      | 连接 5 个从模块 | 19.41 | mA   |
|      | 连接 6 个从模块 | 22.83 | mA   |
|      | 连接 7 个从模块 | 25.56 | mA   |
|      | 连接 8 个从模块 | 29.4  | mA   |

### 3.4. 射频特性

表 11: 射频特性表

| 功能       | 取值             |
|----------|----------------|
| BLE 发射功率 | 22dBm          |
| BLE 灵敏度  | -96dBm@0.1%BER |

### 3.5. 静电防护

在模块应用中，由于人体静电、微电子间带电摩擦等产生的静电，通过各种途径放电给模块，可能会对模块造成一定的损坏，因此 ESD 防护应该受到重视。在研发、生产组装和测试等过程中，尤其在产品设计中，均应采取 ESD 防护措施。例如，在电路设计的接口处以及易受静电放电损伤或影响的点，应增加防

静电保护，生产中应佩戴防静电手套等。

表 12: 模块引脚的 ESD 耐受电压情况表

| 测试接口       | 接触放电 | 空气放电 | 单位 |
|------------|------|------|----|
| VBAT 和 GND | +4   | +8   | kV |
| 主天线接口      | +2.5 | +4   | kV |

## 4. 机械尺寸及布局建议

本节描述了模块的机械尺寸，所有的尺寸单位为毫米；所有未标注公差尺寸，公差为 $\pm 0.3$  mm

### 4.1. 模块机械尺

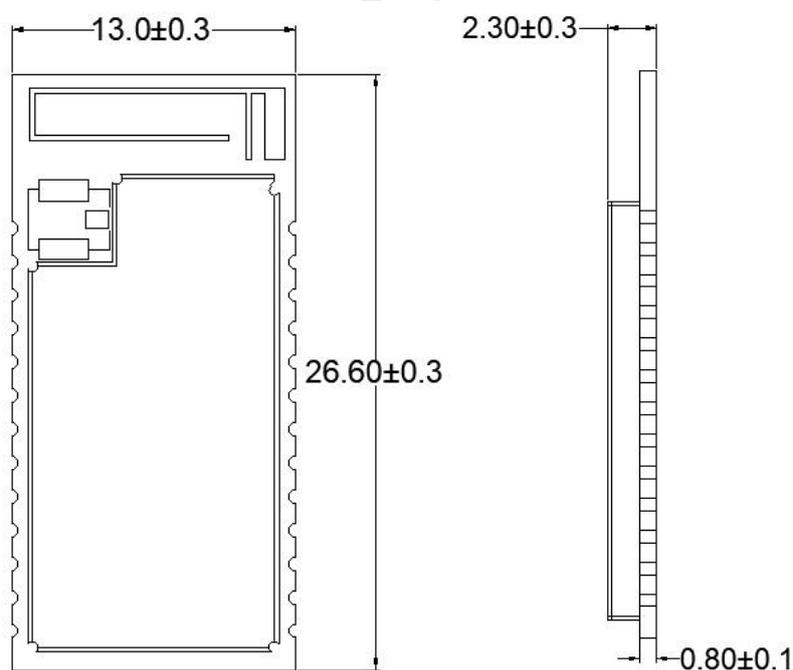


图 14: 模块正视及侧视尺寸图

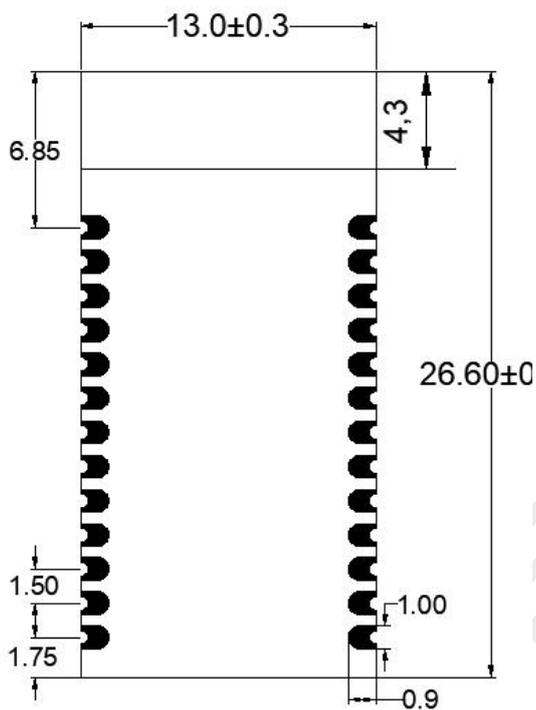


图 15: 模块底视尺寸图

## 4.2. 推荐封装

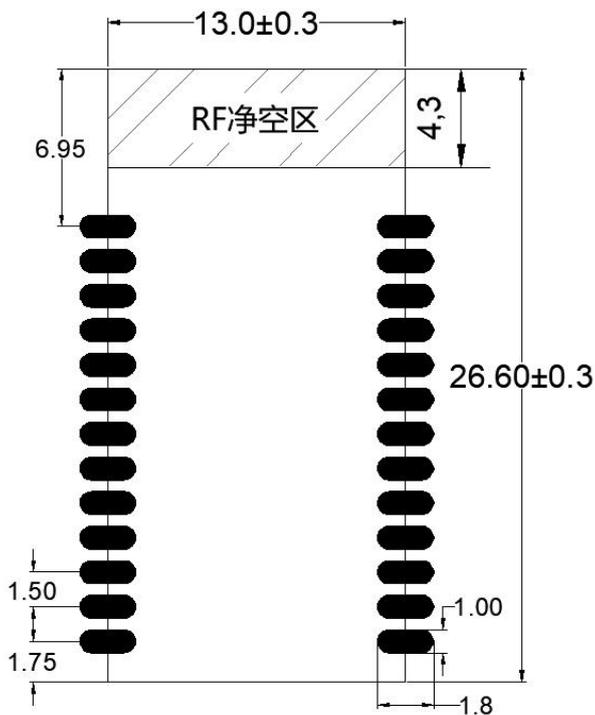


图 16: 建议封装尺寸图

### 4.3. 模块俯视图/底视图

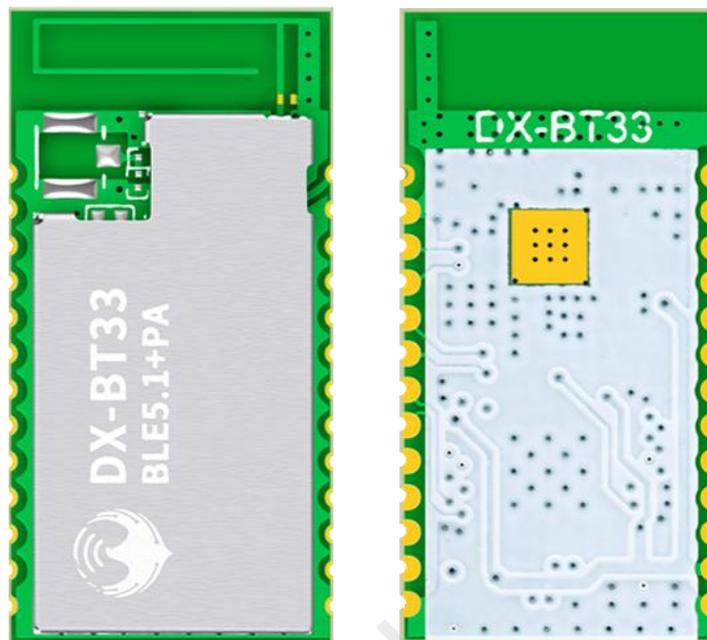


图 17: 模块俯视图和底视图

#### 备注

上图仅供参考，实际的产品外观和标签信息，请参照模块实物。

### 4.4. 硬件设计布局建议

DX-BT33 蓝牙模块工作在 2.4G 无线频段，使用的是板载天线，天线的驻波比(VSWR)和效率取决于贴片位置，应尽量避免各种因素对无线收发信号的影响，注意以下几点：

- 1、包围蓝牙的产品外壳避免使用金属，当使用部分金属外壳时，应尽量让模块天线部分远离金属部分。产品内部金属连接线或者金属螺钉，应尽量远离模块天线部分。
- 2、模块天线部分应靠载板 PCB 边缘放置或直接露出载板，不允许放置于板中间，天线方向至少有 5mm 的自由空间，且天线下方载板铣空，与天线平行的方向不允许铺铜和走线。
- 3、建议在基板上的模块贴装位置使用绝缘材料进行隔离，例如在该位置放一个整块的丝印 (TopOverLay) 。

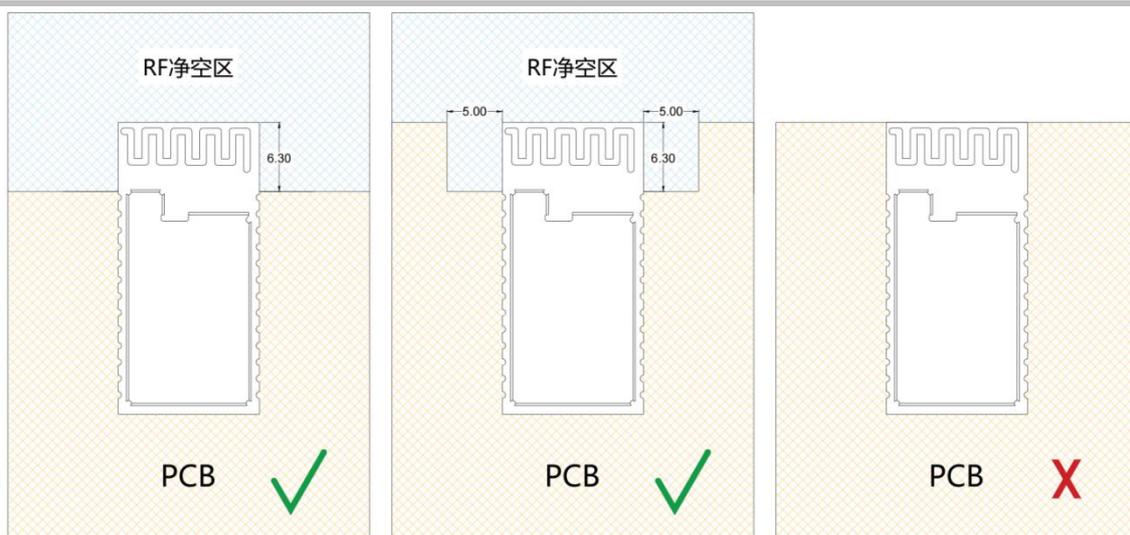


图 18: 模块摆放参考位置

## 5. 储存、生产和包装

### 5.1. 存储条件

模块以真空密封袋的形式出货。模块的湿度敏感等级为 3 (MSL 3)，其存储需遵循如下条件：

1. 推荐存储条件：温度  $23\pm 5^{\circ}\text{C}$ ，且相对湿度为 35~60%。
2. 在推荐存储条件下，模块可在真空密封袋中存放 12 个月。
3. 在温度为  $23\pm 5^{\circ}\text{C}$ 、相对湿度低于 60%的车间条件下，模块拆封后的车间寿命为 168 小时。在此条件下，可直接对模块进行回流生产或其他高温操作。否则，需要将模块存储于相对湿度小于 10 %的环境中（例如，防潮柜）以保持模块的干燥。
4. 若模块处于如下条件，需要对模块进行预烘烤处理以防止模块吸湿受潮再高温焊接后出现的 PCB 起泡、裂痕和分层：
  - 存储温湿度不符合推荐存储条件；
  - 模块拆封后未能根据以上第 3 条完成生产或存放；
  - 真空包装漏气、物料散装；
  - 模块返修前；

## 5.2. 模块烘烤处理

- 需要在  $120\pm 5^{\circ}\text{C}$  条件下高温烘烤 8 小时;
- 二次烘烤的模块须在烘烤后 24 小时内完成焊接, 否则仍需在干燥箱内保存;

### 备注

1. 为预防和减少模块因受潮导致的起泡、分层等焊接不良的发生, 应严格进行管控, 不建议拆开真空包装后长时间暴露在空气中。
2. 烘烤前, 需将模块从包装取出, 将裸模块放置在耐高温器具上, 以免高温损伤塑料托盘或卷盘; 二次烘烤的模块须在烘烤后 24 小时内完成焊接, 否则需在干燥箱内保存。拆包、放置模块时请注意 ESD 防护, 例如, 佩戴防静电手套。

## 5.3. 回流焊

用印刷刮板在网板上印刷锡膏, 使锡膏通过网板开口漏印到 PCB 上, 印刷刮板力度需调整合适。为保证模块印膏质量, 模块焊盘部分对应的钢网厚度推荐为  $0.1\sim 0.15\text{mm}$ 。

推荐的回流焊温度为  $235\sim 250^{\circ}\text{C}$ , 最高不能超过  $250^{\circ}\text{C}$ 。为避免模块因反复受热而损坏, 强烈推荐客户在完成 PCB 板第一面的回流焊之后再贴模块。推荐的炉温曲线图 (无铅 SMT 回流焊) 和相关参数如下图表所示:

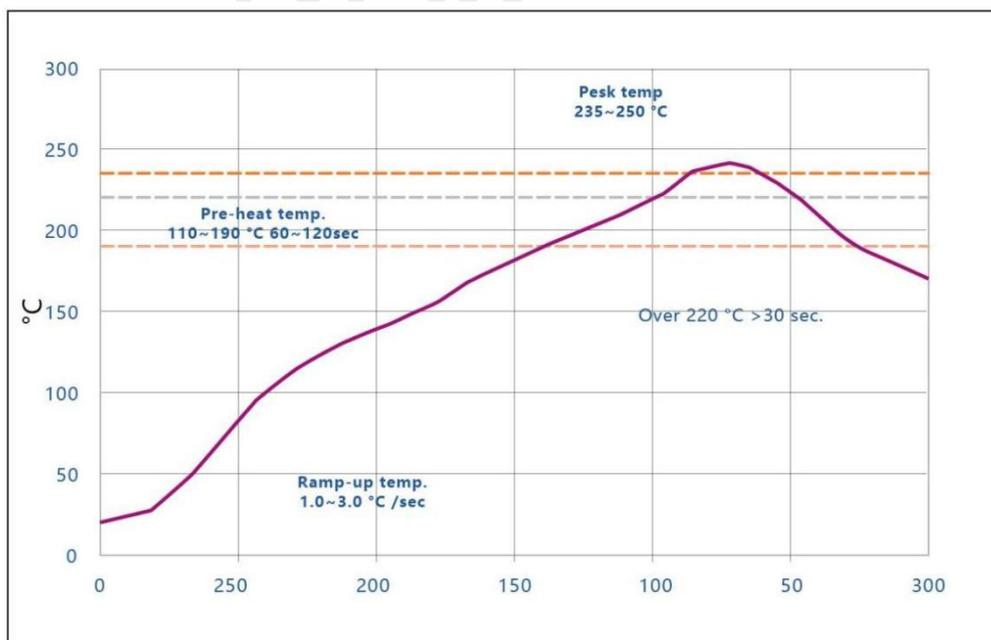


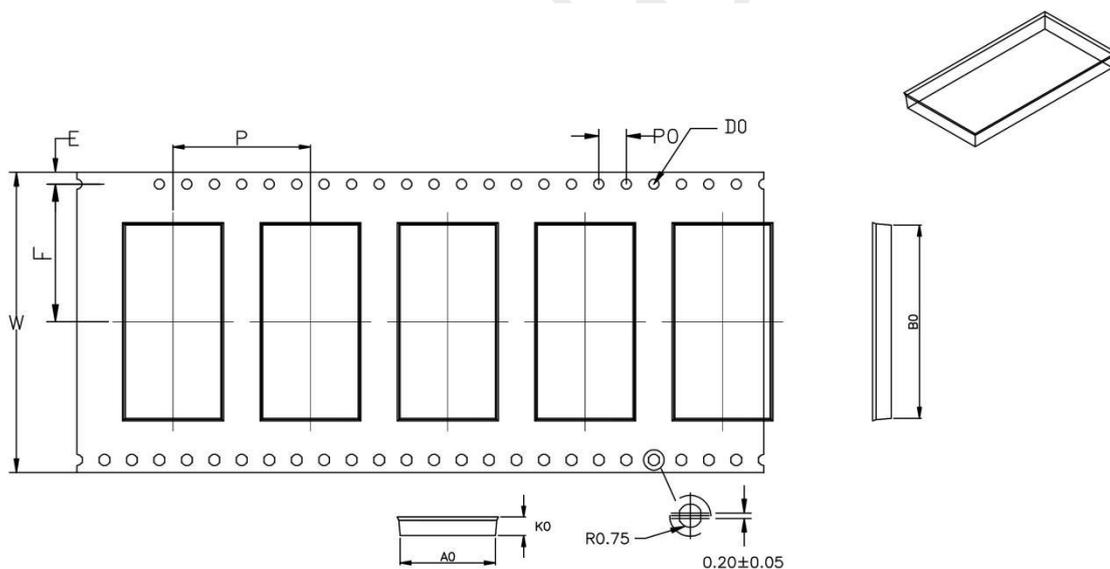
图 19: 推荐的回流焊温度曲线

**表 13: 推荐的回流焊温度**

| 统计名称                              | 下限  | 上限   | 单位  |
|-----------------------------------|-----|------|-----|
| 坡度 1 (目标=2.0) 在 30.0 和 70.0 之间    | 1   | 3    | 度/秒 |
| 坡度 2 (目标=2.0) 在 70.0 和 150.0 之间   | 1   | 3    | 度/秒 |
| 坡度 3 (目标=-2.8) 在 220.0 和 150.0 之间 | -5  | -0.5 | 度/秒 |
| 恒温时间 110-190°C                    | 60  | 120  | 秒   |
| @220°C回流时间                        | 30  | 65   | 秒   |
| 峰值温度                              | 235 | 250  | 摄氏度 |
| @235°C的总时间                        | 10  | 30   | 秒   |

## 5.4. 包装规格

DX-BT33 模块采用卷带包装，并用真空密封袋将其封装，真空密封袋中带有干燥剂和湿度卡。每个载带有 20 米长，包含 1000 个模块，卷盘直径为 330 毫米。具体规格如下：



| ITEM      | W                                      | A <sub>0</sub>                         | A <sub>1</sub> | A <sub>2</sub> | K <sub>0</sub>                        | S <sub>0</sub> | F                                       | E                                      | D <sub>0</sub>                      | P                                      | P <sub>0</sub>                         | P <sub>2</sub>                         | B <sub>0</sub>                          | B <sub>1</sub> | B <sub>2</sub> |
|-----------|--|--|----------------|----------------|---------------------------------------|----------------|---|--|-------------------------------------|--|--|--|---|----------------|----------------|
| D I M     | 44.0 <sup>+0.30</sup> <sub>-0.30</sub> | 13.9 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> |                |                | 2.7 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> | —              | 20.15 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> | 1.75 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> | φ1.50 <sup>+0.10</sup> <sub>0</sub> | 20.0 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> | 4.00 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> | 2.00 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> | 28.30 <sup>+0.10</sup> <sub>-0.10</sub> |                |                |
| ALTERNATE |  |  |                |                |                                       |                |   |  |                                     |  |  |  |   |                |                |

**图 20: 载带尺寸 (单位: 毫米)**

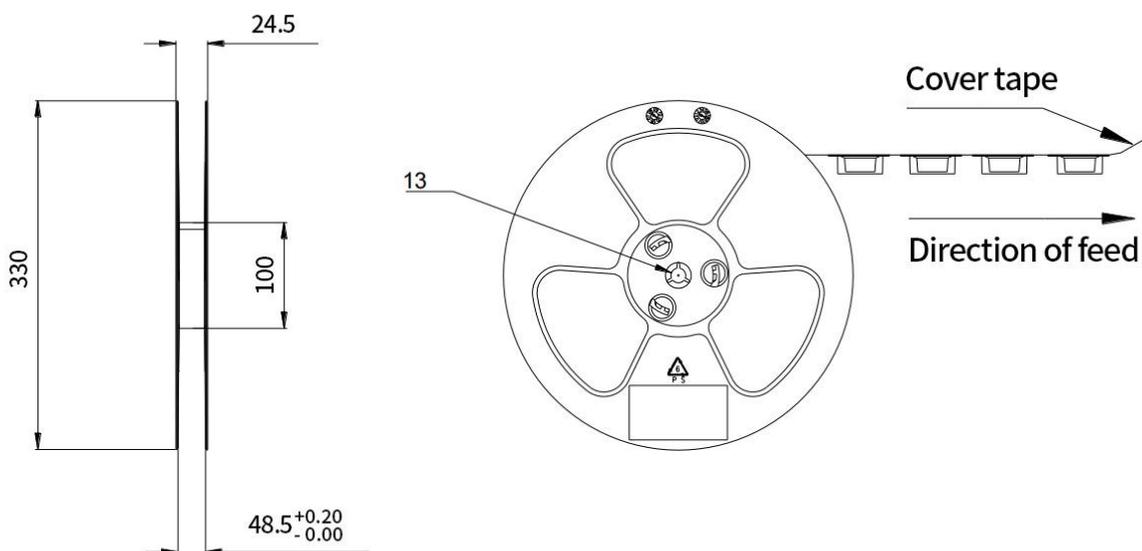


图 21: 卷盘尺寸 (单位: 毫米)

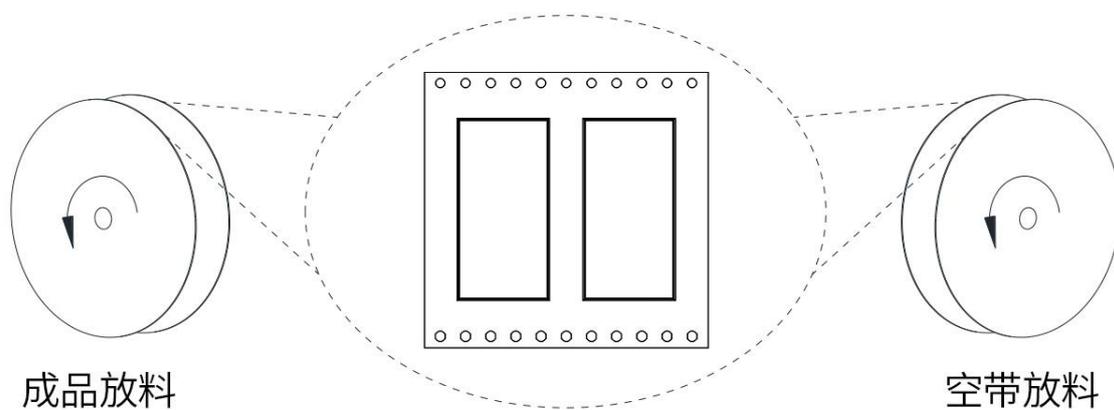


图 22: 卷带方向